

**PENGENDALIAN MOTOR DC *BRUSHLESS* DENGAN PID
PADA ROBOT PENGHINDAR HALANGAN
(*OBSTACLE AVOIDANCE ROBOT*)**

TUGAS AKHIR



Disusun Oleh :

Nama : Bayu Dadang Pribadi

NIM : 11.41020.0074

Program : S1 (Strata Satu)

Jurusan : Sistem Komputer

**SEKOLAH TINGGI
MANAJEMEN INFORMATIKA & TEKNIK KOMPUTER
SURABAYA**

2014