

DAFTAR PUSTAKA

- Ardilla, Fernando, Bayu Sandi M., dan A. R. Anom B. 2011. *Path Tracking Pada Mobile Robot Dengan Umpan Balik Odometry*. Electronic Engineering Polytechnic Institute of Surabaya (EEPIS): Surabaya.
- Borenstein, J. dan Y. Koren. 1989. *Real-time Obstacle Avoidance for Fast Mobile Robots*. IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics.
- Hendra. 2011. *Pemrograman GDI+ pada VB.Net*. http://ocw.stikom.edu/course/download/2013/05/07-12-2011.10.38.15_970230_410113007_Pemrograman-Visual-I-SI-KA_P1_Pert12_1.pdf. Diakses tanggal: 20 November 2014.
- Jonifan, Iin Lidya, Yasman. 2008. *Fisika Mekanika*. <http://ermach.staff.gunadarma.ac.id/Downloads/files/16134/Bab+2++Vektor.pdf>. Diakses tanggal 8 Februari 2015
- Kariyanto, Jusuf Dwi, Ali H. A., Fernando A., dan Nofria H. 2011. *Navigasi Mobile Robot Berbasis Trajektori dan Odometry dengan Pemulihan Jalur Secara Otomatis*. Politeknik Elektronika Negeri Surabaya: Surabaya.
- Kusumadewi, Sri dan Hari Purnomo, 2010. “*Aplikasi Logika Fuzzy Untuk Pendukung Keputusan, edisi 2*”. Yogyakarta, Graha Ilmu.
- Leong, Marlon. 2004. *Pemrograman Dasar Microsoft Visual Basic.NET*. Yogyakarta: ANDI.
- Priyanto, Rahmat. 2009. *Langsung Bisa Visual Basic.Net 2008*. Yogyakarta: ANDI.
- Purnomo, Sandi. 2011. *Implementasi Metode Virtual Force Field (VFF) Yang Disederhanakan Untuk Kontrol Pergerakan Soccer Robot*. Politeknik Elektronika Negeri Surabaya: Surabaya.
- Supardi, Yuniar. 2011. *Semua Bisa Menjadi Programmer VB6 Hingga VB 2008 BASIC*. Jakarta: Gramedia.
- Suparno, Aditya Prima. 2014. *Simulasi Trajectory Planning Dan Pembentukan Formasi Pada Robot Obstacle Avoidance*. STMIK STIKOM Surabaya: Surabaya.
- Wardana. 2008. *Membuat Aplikasi Berbasis Pendekatan Sistem dengan Visual Basic .Net 2008*. Jakarta: Gramedia.

Yuswanto. 2002. *Visual Basic Pemograman Grafis dan Multimedia*. Surabaya: Prestasi Pustaka.

