

DAFTAR PUSTAKA

Atmel Corporation. (2011). *ATmega128*. San Jose, CA 95131.

Electronics, R. (2010, mei 4). *CMPS10 Tilt Compensated Magnetic Compass*.

Diambil kembali dari <http://www.innovativeelectronics.com/>:
http://www.innovativeelectronics.com/innovative_electronics/Dev_CMPS10.htm

Goge, Douglas W. (1995). *A Brief History of Unmanned Ground Vehicle (UGV) Development Efforts*, Unmanned System Magazine, United States of America.

Hartanti, E. D. (2011). *Rancang Bangun Mobile Robot Penjejak Benda Bergerak Berbasis Pengendali PD (Propositional-Derivative) Menggunakan Mikrokontroler AVR Atmega8535*. Semarang: Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknik Universitas diponegoro.

Mardiana, I. D. (2008). *Sistem Penentuan Lokasi Kendaraan Menggunakan GPS Dengan Pemanfaatan SMS Sebagai Komunikasi Data*.

Prabowo, P. B. (2010). *Rancang Bangun Aplikasi Pemantau Penyelewengan*.

Rizqiawan, A. (2009, juni 12). *Rotary Encoder*. Diambil kembali dari Konversi ITB: <http://konversi.wordpress.com/2009/06/12/sekilas-rotary-encoder/>

Singgeta, R. L. (2013). *Rancang Bangun Robot Boat Navigasi Tanpa Awak*. *e-jurnal Teknik dan Komputer*.

Sumanto. (1994). *Mesin Arus Searah*. Jogjakarta: Penerbit ANDI OFFSET

Utomo, A. D. (2007). Sistem Kontrol Navigasi Pada Mobile Robot Berbasis PCBC (piecewise cubic bezier curve).

Varberg, D. (2007). *Ninth Edition Calculus*. United States of America: Pearson Education, Inc.

Vishay. (2004, 12 23). *16x2 Character LCD*. Diambil kembali dari www.vishay.com.

Winoto, Ardi. (2008). *Mikrokontroler AVR ATMEGA8/16/32/8535 dan Pemrogramannya dengan Bahasa C pada WinAVR*. Informatika. Bandung.

