

**PERANCANGAN DAN PEMBUATAN ACKERMANMOBILE ROBOT
DENGAN KENDALI PID UNTUK MENGHINDARI HALANGAN
BERBASIS *HYBRID SYSTEM***

TUGAS AKHIR



Nama : RatihKesumaDewi

Nim : 08410200031

Program : S1 (Strata Satu)

Jurusan : SistemKomputer

**SEKOLAH TINGGI
MANAJEMENINFORMATIKA & TEKNIK KOMPUTER
SURABAYA**

2012